

|  |  |
| --- | --- |
| **DOCUMENTO DE CARACTERIZACIÓN DE SISTEMA RPAS****Real Decreto – Ley 8/2014** |  |
| FABRICANTE**: DJI** | MODELO: **Phantom**  | NUM.SERIE: **Rellenar** |

|  |
| --- |
| **DESCRIPCION DEL SISTEMA** |
| Tipo: **Cuadricoptero** | Numero Motores: **4** | Núm. Baterías: **Rellenar** |
| Dimensiones:Alto: **190mm** Ancho max: **390mm** Dist.entre ejes: **320mm**Diámetro entre rotores opuestos: **335 mm** | Descripción Motores:**DJI 2312 - 960KV para lipo 3S, potencia de elevación de 600 g a 800 g para cada motor, motor sin escobillas.** | Capacidad Baterías:**5200 mAh, de polímero de litio ( LiPo ) 3S**  |
| Peso en vacío: **700g** | Sistema embarcado: **Cámara foto y video HD.** |
| Peso max.(MTOM-):**1300g** | Soporte Sistema: **Bancada versátil para cámara visual** |

# FOTOGRAFIAS

|  |
| --- |
|  |
| ALZADO | PERFIL  |
| PLANTA |  |



Foto de tu Phantom 2

Foto de tu Phantom 2



Foto de tu Phantom 2

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Fecha: | Firma: | Pag. 1 |



|  |  |
| --- | --- |
| **DOCUMENTO DE CARACTERIZACIÓN DE SISTEMA RPAS****Real Decreto – Ley 8/2014** |  |
| FABRICANTE**: DJI** | MODELO: **Phantom 2 V2.0** | NUM.SERIE: **Rellenar** |

|  |
| --- |
| **PRESTACIONES DEL SISTEMA** |
| Autonomía (con MTOM):**19 Min** | Alcance posible:**2 Km**(Hasta 500m. en VLOS) | Altura posible:**2 Km** (Limitada a 120m) |
| Velocidad desplazamiento Normal**: 2-3 m/s** Máxima**: 14 m/s** | Velocidad ascenso Normal: Máxima: **5 m/s****1,5 m/s****6 m/s** | Velocidad descenso Normal: **1 m/s**Máxima: **2 m/s** |
| Condiciones límite recomendadas para la operación:Velocidad de viento: **18 nudos (equivale a 33,3 Km/h ó 9m/s)**Lluvia: **Leve**Temperatura ambiente: **-10ºC ~ 50ºC**Hielo: **N/C** |

# SISTEMAS DE VUELO - DESCRIPCIÓN

## Electrónica de Vuelo (Autopiloto):

* DJI NAZA PHANTOM V2 con GPS
* Sistema de estabilización por IMU de altas capacidades.
* Control de la posición por GPS y magnetómetro de 3 ejes.
* Mantenimiento de altura automático por sensor de presión atmosférica con ayudas de acelerómetro en eje Z y GPS.

# SISTEMAS DE COMUNICACIÓN - DESCRIPCIÓN

## Frecuencias utilizadas:

**En 2,4GHz ISM, con emisor y receptor**

|  |
| --- |
| **ESTACION DE CONTROL - DESCRIPCIÓN** |
| Emisora incluida en la compra del Phantom 2. Con control de 7 canales con un rango de funcionamiento de 900 m máximo.Marca: **DJI**Modelo: **NDJ6**Potencia del Tx**: <20dBm**Consumo del Tx: **52 mA a 6V**Batería interna: **Tipo Lipo de 2200 mAh recargable por usb. (no extraible)** |  |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Fecha: | Firma: | Pag. 2 |

|  |  |
| --- | --- |
| **DOCUMENTO DE CARACTERIZACIÓN DE SISTEMA RPAS****Real Decreto – Ley 8/2014** |   |
| FABRICANTE**: DJI** | MODELO: **Phantom 2 V2.0** | NUM.SERIE: **Rellenar** |

# LISTADO DE COMPONENTES Y EQUIPOS.

 Equipo de mando

o Emisora DJI V2

o Receptor DJI S-Bus

o Batería lipo 2200 mAh interna en la emisora, recargable por usb.

  Baterías Lipo de 5.200mAh 3S1P inteligente, se regula automáticamente en carga y en

 descarga.

  Controladora de vuelo NAZA2 para Phantom compuesta por:

o MC Controladora principal con IMU Sensor de actitud.

o Placa base con unidad de suministro de corriente a la electrónica.

o LED de información luminosidad bajo los brazos.

o GPS

o Magnetómetro de 3 ejes en patín.

  OSD IOSD de DJI MiniOSD para proporcionar información técnica sobre la aeronave a

 tiempo real.

  4 motores DJI 2312 920KV.

  4 hélices

  2 Hélices 9 x 4,3 CW con fijación a eje de motor por tuerca con rosca a Izquierdas.

  2 Hélices 9 x 4,3 CCW con fijación a eje de motor por tuerca con rosca a derechas.

  4 variadores DJI 3S 20ª.

  Equipo embarcado

o Soporte de cámara giro-estabilizado de 3 ejes Marca DJI modelo Zenmuse H4-3D
 dimensiones del soporte: 10cm x 10cm, peso 125g.

* Vídeo transmisor a 5.8 Ghz

Como propietario de esta aeronave, certifico que mi equipo identificado por este Número de Serie en etiqueta adherida a su estructura (según artículo 50, punto 2, del Real Decreto-Ley 8/2014) cumple con las especificaciones descritas en el presente documento.

(Como dice el [Apéndice D](http://www.seguridadaerea.gob.es/media/4243038/140707_apendice_d.pdf). Caracterización del sistema RPAS para las operaciones previstas en los puntos 3.a)

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Fecha: | Firma: | Pag. 3 |